

.....
(Name, Matr.-Nr, Unterschrift)

Klausur Strömungslehre

03. 08. 2007

1. Aufgabe

a) $V(z) = V_0 = \text{const}$

$$F_A = \varrho_L(H) g V_0 = \frac{p(H)}{R_L(T_0 - aH)} g V_0$$

Bestimmung von $p(H)$:

$$\frac{dp}{dz} = -\varrho g = -p \frac{g}{R_L(T_0 - az)}$$

$$\int_{p_0}^{p(H)} \frac{dp}{p} = -\frac{g}{R_L} \int_0^H \frac{dz}{T_0 - az}$$

$$\ln \left(\frac{p(H)}{p_0} \right) = \frac{g}{a R_L} \ln \frac{T_0 - aH}{T_0} = \ln \left[\left(1 - \frac{aH}{T_0} \right)^{\frac{g}{a R_L}} \right]$$

$$p(H) = p_0 \left(1 - \frac{aH}{T_0} \right)^{\frac{g}{a R_L}}$$

$$F_A = \frac{p_0}{R_L T_0} g V_0 \left(1 - \frac{aH}{T_0} \right)^{\frac{g}{a R_L} - 1} = \varrho_{L0} g V_0 \left(1 - \frac{aH}{T_0} \right)^{\frac{g}{a R_L} - 1} = 837.4 N$$

b) $F_A = \varrho_L(H) g V(H)$

Bestimmung von $V(H)$:

mit $m_{He} = \text{const}$ und $p = \varrho R T$ folgt:

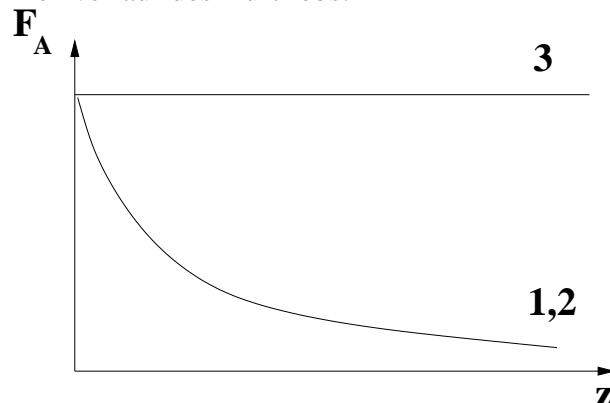
$$\left. \begin{aligned} p(H) V(H) &= m_{He} R_{He} T(H) \\ p_0 V_0 &= m_{He} R_{He} T_0 \end{aligned} \right\} V(H) = V_0 \frac{p_0}{p(H)} \frac{T(H)}{T_0}$$

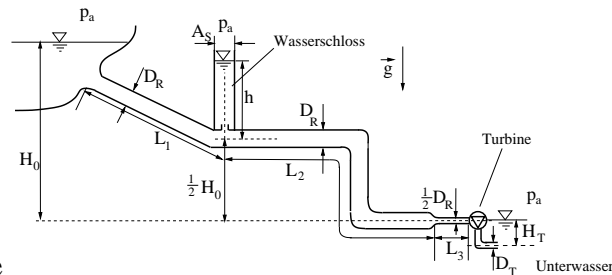
$$V(H) = V_0 \frac{\varrho_{L0}}{\varrho_L(H)}$$

$$F_A = \varrho_{L0} g V_0 = \text{const}$$

$$F_A = 2500 N$$

c) Der Verlauf des Auftriebs:





2. Aufgabe

a) stationärer Bernoulli: 'o'-'a'

$$p_a + \rho g H_0 = p_1 + \frac{\rho}{2} v_1^2 \left(1 + \lambda \frac{L_1}{D_R} \right) + \rho g \frac{H_0}{2}$$

$$\text{mit } p_1 = p_a + \rho g h$$

$$\rightarrow \rho g h = \frac{1}{2} \rho g H_0 - \frac{\rho}{2} v_1^2 \left(1 + \lambda \frac{L_1}{D_R} \right)$$

$$\text{mit Konti: } \dot{V} = \frac{\pi D_R^2}{4} v_1 \rightarrow v_1 = \frac{4 \dot{V}}{\pi D_R^2}$$

$$h = \frac{1}{2} H_0 - \frac{8 \dot{V}^2}{g \pi^2 D_R^4} \left(1 + \lambda \frac{L_1}{D_R} \right)$$

b) Bernoulli von 'a'-'T':

$$p_a + \rho g (H_0 + H_T) = p_T + \frac{\rho}{2} v_T^2 \left(1 + \lambda \frac{L_1 + L_2}{D_R} \frac{v_1^2}{v_T^2} + \lambda \frac{2L_3}{D_R} \right) + \Delta p_T$$

$$\text{mit } p_T = p_a + \rho g H_T \text{ und Konti } \dot{V} = \frac{\pi D_R^2}{16} v_T \rightarrow v_T = \frac{16 \dot{V}}{\pi D_R^2}$$

$$\Delta p_T = \rho g H_0 - 128 \rho \frac{\dot{V}^2}{\pi^2 D_R^4} \left(1 + \frac{1}{16} \lambda \frac{L_1 + L_2}{D_R} + 2 \lambda \frac{L_3}{D_R} \right)$$

Die Leistung der Turbine berechnet sich zu

$$P_T = \Delta p_T \dot{V} = \dot{V} \left[\rho g H_0 - 128 \rho \frac{\dot{V}^2}{\pi^2 D_R^4} \left(1 + \frac{1}{16} \lambda \frac{L_1 + L_2}{D_R} + 2 \lambda \frac{L_3}{D_R} \right) \right]$$

c) Die Leistung steigt, da bei größerem Austrittsquerschnitt und gleichem Volumenstrom eine geringere Geschwindigkeit und damit ein kleinerer Totaldruck hinter der Turbine herrscht. Somit steigt die Totaldruckdifferenz Δp_T an der Turbine und die Leistung nimmt zu.

d) instationärer Bernoulli von 'o'-'a':

$$p_a + \rho g H_0 = p_1 + \frac{\rho}{2} v_1(t)^2 + \rho L_1 \frac{dv_1(t)}{dt} + \rho g \frac{H_0}{2}$$

$$\text{mit } p_1 = p_a + \rho g h(t)$$

$$\rho g \frac{H_0}{2} = \rho g h(t) + \frac{\rho}{2} v_1(t)^2 + \rho L_1 \frac{dv_1(t)}{dt}$$

Kontinuität:

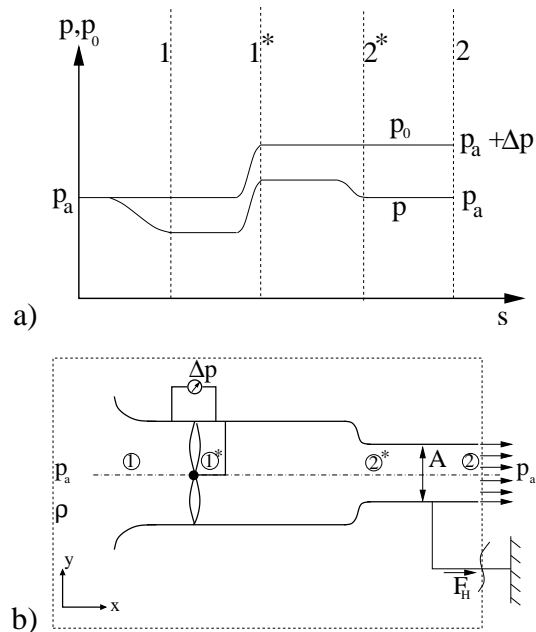
$$\frac{dh}{dt} A_s = v_1 \frac{\pi D_R^2}{4} \rightarrow v_1 = \frac{dh}{dt} \frac{4 A_s}{\pi D_R^2}$$

$$\frac{H_0}{2} = h(t) + \frac{1}{2g} \left(\frac{4 A_s}{\pi D_R^2} \right)^2 \left(\frac{dh}{dt} \right)^2 + \frac{L_1}{g} \frac{4 A_s}{\pi D_R^2} \frac{d^2 h}{dt^2}$$

$$\frac{d^2 h}{dt^2} + \frac{1}{2 L_1} \frac{4 A_s}{\pi D_R^2} \left(\frac{dh}{dt} \right)^2 + \frac{g}{L_1} \frac{\pi D_R^2}{4 A_s} \left(h - \frac{H_0}{2} \right) = 0$$

$$\frac{d^2 h}{dt^2} + a_1 \left(\frac{dh}{dt} \right)^2 + a_2 h - \frac{a_2}{2} H_0 = 0$$

3. Aufgabe



Bernoulli von $-\infty$ bis 1:

$$p_a = p_1 + \frac{\rho}{2} v_1^2$$

Bernoulli von 1* bis 2:

$$p_{1*} + \frac{\rho}{2} v_{1*}^2 = p_2 + \frac{\rho}{2} v_2^2$$

Konti: $v_{1*} = v_1$

$$p_2 = p_a$$

$$\Delta p = p_{1*} - p_1 = p_a + \frac{\rho}{2} v_2^2 - \frac{\rho}{2} v_1^2 - p_a + \frac{\rho}{2} v_1^2 = \frac{\rho}{2} v_2^2$$

$$\Rightarrow v_2 = \sqrt{\frac{2\Delta p}{\rho}}, \quad \dot{V} = v_2 A = \sqrt{\frac{2\Delta p}{\rho}} A$$

$$c) \quad P = \dot{V} \Delta p_{0,1*} = \dot{V} \Delta p_{1*,1} = \Delta p \dot{V} = \Delta p \sqrt{\frac{2\Delta p}{\rho}} A$$

d) Impulssatz in x-Richtung (KV siehe oben):

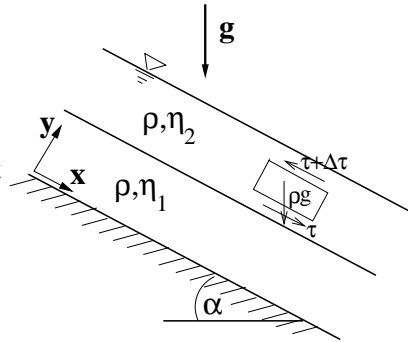
$$\rho v_2^2 A = (p_a - p_a) A_\infty + F_H$$

$$F_H = \rho v_2^2 A = 2\Delta p A$$

4. Aufgabe

a) Kräftebilanz am Volumenelement in x-Richtung:

$$\left(p - \left(p + \frac{\delta p}{\delta x} \right) \right) dy + \left(\tau - \left(\tau + \frac{\delta \tau}{\delta y} dy \right) \right) dx + \rho g \sin \alpha dx dy = 0$$



$$\frac{d\tau}{dy} = \rho g \sin \alpha \text{ mit } \tau = -\eta \frac{du}{dy}$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 u}{dy^2} = -\frac{\rho g}{\eta} \sin \alpha$$

$$\text{Fluid 1: } u_1 = -\frac{\rho g}{\eta_1} \sin \alpha \frac{y^2}{2} + A_1 y + B_1$$

$$\text{Randbedingung: } y = 0 \rightarrow u = 0 \rightarrow B_1 = 0$$

$$\text{Fluid 2: } \frac{du_2}{dy} = -\frac{\rho g}{\eta_2} \sin \alpha y + A_2$$

$$\text{Randbedingung: } y = H \rightarrow \frac{du}{dy} = 0 \rightarrow A_2 = \frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_2} H$$

$$u_2 = \frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_2} \left(Hy - \frac{y^2}{2} \right) + B_2$$

$A_1, B_2?$

Randbedingungen an der Grenzfläche:

- Haftbedingung: $u_1 = u_2$

- Kräftegleichgewicht: $\tau_1 = \tau_2 \Rightarrow \eta_1 \frac{du_1}{dy} = \eta_2 \frac{du_2}{dy}$

$$\Rightarrow \frac{\eta_1}{\eta_2} = \frac{\frac{du_2}{dy}|_{y=H/2}}{\frac{du_1}{dy}|_{y=H/2}} = \frac{\frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_2} \frac{H}{2}}{-\frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_1} \frac{H}{2} + A_1} = \frac{\eta_1}{\eta_2}, \text{ ist erfüllt}$$

$$\text{wenn } A_1 = \frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_1} H$$

und

$$\Rightarrow u_1 = u_2|_{y=H/2} : \frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_1} \left(\frac{H^2}{2} - \frac{H^2}{8} \right) = \frac{\rho g \sin \alpha}{\eta_2} \left(\frac{H^2}{2} - \frac{H^2}{8} \right) + B_2$$

$$B_2 = \frac{3H^2}{8} \rho g \sin \alpha \left(\frac{1}{\eta_1} - \frac{1}{\eta_2} \right)$$

5. Aufgabe

a) 6 Einflußgrößen $f, u, D, L_0, \eta, \varrho$

3 Grunddimensionen (M/L/T) \Rightarrow 3 Kennzahlen

$$\Pi_1 = f \varrho^\alpha u^\beta D^\gamma \Rightarrow M^0 L^0 T^0 = T^{-1} (ML^{-3})^\alpha (LT^{-1})^\beta L^\gamma$$

$$M : 0 = \alpha$$

$$L : 0 = -3\alpha + \beta + \gamma \Rightarrow \alpha = 0, \beta = -1, \gamma = 1 : \Pi_1 = \frac{fD}{u}$$

$$T : 0 = -1 - \beta \Pi_2 = \eta \varrho^\alpha u^\beta D^\gamma \Rightarrow M^0 L^0 T^0 = ML^{-1} T^{-1} (ML^{-3})^\alpha (LT^{-1})^\beta L^\gamma$$

$$M : 0 = 1 + \alpha$$

$$L : 0 = -1 - 3\alpha + \beta + \gamma \Rightarrow \alpha = -1, \beta = -1, \gamma = -1 : \Pi_2 = \frac{\eta}{\varrho u D}$$

$$T : 0 = -1 - \beta \Pi_3 = L_0 \varrho^\alpha u^\beta D^\gamma \Rightarrow M^0 L^0 T^0 = L (ML^{-3})^\alpha (LT^{-1})^\beta L^\gamma$$

$$M : 0 = 1 + \alpha$$

$$L : 0 = 1 - 3\alpha + \beta + \gamma \Rightarrow \alpha = \beta = 0, \gamma = -1 : \Pi_3 = \frac{L_0}{D}$$

$$T : 0 = -\beta$$

$$\text{b) } Re = \frac{\varrho v D}{\eta}, Sr = \frac{D f}{u_\infty}$$

$$\Rightarrow D = \frac{S r u_\infty}{f_r}$$

$$Re = \frac{S r u_\infty^2}{\nu f_r}, \quad u_\infty = \sqrt{\frac{Re \nu f_r}{S r}} = 0.339 m/s$$

$$\text{c) Es ist } f_r = \frac{S r u_\infty}{D} \Rightarrow D = \frac{S r u_\infty}{f_r}.$$

Damit steigt die Frequenz mit höherer Geschwindigkeit und sinkt bei größerem Durchmesser. Die Ablösefrequenz darf die Resonanzfrequenz nicht erreichen, d.h. $f < 40 \frac{1}{s}$.
Damit folgt unmittelbar $D > 0.05 m$, womit die Bedingung $D > 1 cm$ erfüllt ist.

6. Aufgabe

- a) Die Geschwindigkeitskomponenten v_r und v_φ als Ableitungen der Stromfunktion:

$$v_r = \frac{1}{r} \frac{\partial \Psi}{\partial \varphi} = U_\infty \cos \varphi \left(1 - \left(\frac{R}{r} \right)^2 \right)$$
$$v_\varphi = -\frac{\partial \Psi}{\partial r} = -U_\infty \sin \varphi \left(1 + \left(\frac{R}{r} \right)^2 \right) - \Omega r$$

- b) U_∞ als Funktion der gegebenen Größen: Ruhendes Fluid in der Behältermitte ($r = a$, $\varphi = \frac{3}{2}\pi$), d.h. $v_\varphi(r = a, \varphi = \frac{3}{2}\pi) = -U_\infty \sin \frac{3}{2}\pi \left(1 + \frac{R^2}{a^2} \right) - \Omega a = 0$, also $U_\infty = \frac{\Omega a}{1 + \left(\frac{R}{a}\right)^2}$ und mit $\frac{R}{a} \ll 1$ folgt $U_\infty = \Omega a$.

- c) Staupunkte auf dem Rührstab bei $v_\varphi = 0$, $v_r = 0$ ist auf der Kontur überall erfüllt:

$$-2U_\infty \sin \varphi - \Omega R = 0 \Rightarrow \sin \varphi_{SP} = -\frac{R}{2a}$$

mit $\frac{R}{2a} \ll 1$ folgt $\varphi_{SP1} = -\frac{R}{2a}$ und $\varphi_{SP2} = \pi + \frac{R}{2a}$.

- d) $\Gamma = \oint \vec{v} d\vec{s} = \int_0^{2\pi} v_\varphi R d\varphi = -2\pi R^2 \Omega$.

- e) Die Druckdifferenz zwischen Ober- und Unterseite ist mit Bernoulli:

$$p_o + \frac{\rho}{2} |\vec{v}_o|^2 = p_u + \frac{\rho}{2} |\vec{v}_u|^2 \Rightarrow \Delta p = p_o - p_u = \frac{\rho}{2} (v_\varphi^2(-\varphi) - v_\varphi^2(+\varphi)) = -4\rho\Omega^2 R a \sin \varphi.$$

D.h. es wirkt eine resultierende Druckkraft in radialer Richtung nach außen.

7. Aufgabe

a) Fourieransatz für die Außenströmung: $\frac{u(x,y)}{U_a} = a_0 + a_1 \sin a_2 \frac{y}{\delta}$.

Randbedingungen:

1.) $\frac{u}{U_a} = 0$ für $\frac{y}{\delta} = 0 \Rightarrow a_0 = 0$

2.) $\frac{u}{U_a} = 1$ für $\frac{y}{\delta} = 1 \Rightarrow a_1 \sin a_2 = 1$

3.) $\frac{\partial^2(\frac{u}{U_a})}{\partial(\frac{y}{\delta})^2} = 0$ ist identisch erfüllt und liefert keine Informationen.

4.) $\frac{\partial(\frac{u}{U_a})}{\partial(\frac{y}{\delta})} = 0$ für $\frac{y}{\delta} = 1 \Rightarrow a_2 = \frac{\pi}{2} \Rightarrow a_1 = 1$

$$\frac{u(x,y)}{U_a} = \sin \frac{\pi y}{2 \delta}$$

b) $\delta_1 = \delta \int_0^1 \left(1 - \sin\left(\frac{\pi y}{2 \delta}\right)\right) d\left(\frac{y}{\delta}\right) = \delta \left[\frac{y}{\delta} + \frac{2}{\pi} \cos\left(\frac{\pi y}{2 \delta}\right)\right]_0^1 = \delta \left[1 - \frac{2}{\pi}\right]$

c) $\frac{\tau_w}{\rho U_a^2} = \frac{\eta}{\rho U_a^2} \frac{\partial u}{\partial y} \Big|_{y=0} = \frac{\eta}{\rho U_a^2} \frac{U_a}{\delta} \frac{\partial(u/U_a)}{\partial(y/\delta)} \Big|_0 = \frac{\pi}{2} \eta \frac{U_a}{\delta} \frac{1}{\rho U_a^2} = \frac{\pi \eta}{2 \rho U_a \delta} \quad (*)$

$$\delta_2 = \delta \int_0^1 \frac{u}{U_a} \left(1 - \frac{u}{U_a}\right) d\frac{y}{\delta} = \delta \int_0^1 \sin\left(\frac{\pi y}{2 \delta}\right) \left(1 - \sin\left(\frac{\pi y}{2 \delta}\right)\right) d\left(\frac{y}{\delta}\right)$$

$$\delta_2 = \delta \left[-\frac{2}{\pi} \cos\left(\frac{\pi y}{2 \delta}\right) - \frac{1}{2} \frac{y}{\delta} + \frac{1}{2\pi} \sin\left(\frac{\pi y}{\delta}\right) \right]_0^1 = \left(\frac{2}{\pi} - \frac{1}{2}\right) \delta$$

Eingesetzt in die Integralbeziehung:

$$\frac{dU_a}{dx} = 0 \Rightarrow \left(\frac{2}{\pi} - \frac{1}{2}\right) \frac{d\delta}{dx} = \frac{\pi \eta}{2 \rho U_a \delta} \Rightarrow \delta d\delta = \frac{\pi}{2} \frac{2\pi}{4 - \pi} \frac{\eta}{\rho U_a} dx$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} \delta^2 = \frac{\pi^2}{4 - \pi} \frac{\eta}{\rho U_a} x \Rightarrow \delta = \sqrt{\frac{2\pi^2}{4 - \pi}} \frac{x}{\sqrt{Re_x}}$$

d) $F_w = B \int_0^L \tau_w(x) dx$ mit $\frac{\tau_w}{\rho U_a^2} = \frac{\pi \eta}{2 \rho U_a \delta}$ aus (*)

$$F_w = B \int_0^L \frac{\pi}{2} \eta \frac{U_a}{\delta} dx = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{4 - \pi}{2\pi^2}} B \eta U_a \sqrt{\frac{\rho U_a}{\eta}} \int_0^L \frac{1}{\sqrt{x}} dx$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{4 - \pi}{2}} B \eta U_a \sqrt{\frac{\rho U_a}{\eta}} 2\sqrt{L} = \sqrt{\frac{4 - \pi}{2}} \eta B U_a \sqrt{Re_L}$$

8. Aufgabe

a) 1. Energiegleichung:

$$\begin{aligned}c_p T + \frac{u^2}{2} &= c_p T^* + \frac{u^{*2}}{2} \\c^2 + \frac{\gamma-1}{2} u^2 &= c^{*2} + \frac{\gamma-1}{2} c^{*2} = \frac{\gamma+1}{2} c^{*2}, \text{d.h.} \\ \frac{1}{M^2} + \frac{\gamma-1}{2} &= \frac{\gamma+1}{2} \frac{1}{M^{*2}} \\ M^{*2} &= \frac{(\gamma+1)M^2}{2+(\gamma-1)M^2}; \quad M^2 = \frac{2M^{*2}}{(\gamma+1)-(\gamma-1)M^{*2}}\end{aligned}$$

$$\text{b) } \lim_{M \rightarrow \infty} (M^{*2}) = \lim_{M \rightarrow \infty} \left(\frac{\gamma+1}{2/M^2 + (\gamma-1)} \right) \Rightarrow M_{M \rightarrow \infty}^* \rightarrow \sqrt{\frac{\gamma+1}{\gamma-1}}$$

$$\text{c) } M_1^* M_2^* = 1, \text{ d.h. } M_2^* = \frac{1}{M_1^*}$$

Aus a) ist bekannt, dass $M^*(M)$ eine streng monotone Funktion der Machzahl M mit $M_{2,min} = M_2(M_{2,min}^*) = M_2(M_{1,max}^*) = M_2(M_{1,max})$ ist.

$M_{2,min} = M_2(M_1 \rightarrow \infty)$, d.h. die minimale Machzahl hinter dem Stoss, stellt sich ein, wenn die Machzahl vor dem Stoss gegen ∞ geht. Es gilt dabei mit dem Ergebnis aus a):

$$M_{2,min}^{*2} = \frac{1}{M_{1,max}^{*2}} = \frac{\gamma-1}{\gamma+1} \text{ aus b)}$$

Einsetzen in Gleichung für $M(M^*)$:

$$M_{2,min}^2 = \frac{2 \left(\frac{\gamma-1}{\gamma+1} \right)}{(\gamma+1) - (\gamma-1) \frac{\gamma-1}{\gamma+1}} = \frac{2(\gamma-1)}{(\gamma+1)^2 - (\gamma-1)^2} = \frac{\gamma-1}{2\gamma}, \text{ d.h.}$$

$$M_{2,min} = \sqrt{\frac{\gamma-1}{2\gamma}} = 0.378$$