

.....  
(Matr.-Nr, Unterschrift)

**Klausur „Strömungsmechanik II“**

28. 03. 2022

### 1. Aufgabe

- a) – Einflussgrößen:  $\rho_L, T_L, L_L, u_L, W_L, R_L, \eta_L$   
 – Grunddimensionen:  $m, s, kg, K$   
 – wiederkehrende Variablen:  $\rho_L, T_L, L_L, u_L$   
 – Kennzahlen ermitteln:

	$\rho_L$	$T_L$	$L_L$	$u_L$	$W_L$	$R_L$	$\eta_L$
m	-3	0	1	1	1	2	-1
s	0	0	0	-1	-2	-2	-1
kg	1	0	0	0	1	0	1
K	0	1	0	0	0	-1	0
kg	1	0	0	0	1	0	1
K	0	1	0	0	0	-1	0
m+3kg+s	0	0	1	0	2	0	1
-s	0	0	0	1	2	2	1

$$\Rightarrow \Pi_1 = \frac{W_L}{\rho_L L_L^2 u_L^2} \rightarrow \frac{W_L}{\frac{\rho_L}{2} A_L u_L^2} = c_{w,L} \quad (\text{Widerstandsbeiwert})$$

$$\Pi_2 = \frac{R_L T_L}{u_L^2} \rightarrow \frac{\gamma_L R_L T_L}{u_L^2} = \frac{1}{Ma_L^2} \quad (\text{Machzahl})$$

$$\Pi_3 = \frac{\eta_L}{\rho_L L_L u_L} = \frac{1}{Re_L} \quad (\text{Reynoldszahl})$$

- b) Widerstandsbeiwert  $c_w = \frac{W}{\frac{\rho}{2} A u^2}$  als dimensionslose Kenngröße, die in Original und Experiment gleich gehalten wird (alternativ kann auch  $A$  durch  $L^2$  ersetzt werden).

$$c_{w,L} = c_{w,W}$$

$$\frac{W_L}{\frac{\rho_L}{2} u_L^2 A_L} = \frac{W_W}{\frac{\rho_W}{2} u_W^2 A_W}$$

$$W_L = W_W \frac{\rho_L}{\rho_W} \frac{u_L^2}{u_W^2} \frac{A_L}{A_W}$$

Das Verhältnis der Geschwindigkeiten wird über die Reynoldszahl ermittelt.

$$Re_L = Re_W$$

$$\frac{\rho_L u_L L_L}{\eta_L} = \frac{\rho_W u_W L_W}{\eta_W}$$

$$\frac{u_L}{u_W} = \frac{\rho_W}{\rho_L} \frac{L_W}{L_L} \frac{\eta_L}{\eta_W}$$

mit  $\frac{L_W}{L_L} = \frac{1}{100}$  und  $\frac{A_L}{A_W} \sim \left(\frac{L_L}{L_W}\right)^2 = 100^2$  folgt

$$W_L = W_W \frac{\rho_L}{\rho_W} \frac{\rho_W^2}{\rho_L^2} \frac{L_W^2}{L_L^2} \frac{\eta_L^2}{\eta_W^2} \frac{A_L}{A_W} = W_W \frac{\rho_W}{\rho_L} \frac{\eta_L^2}{\eta_W^2}$$

c) Die Schallgeschwindigkeit im Experiment wird über die Machzahl ermittelt.

$$\begin{aligned} Ma_L &= Ma_W \\ \frac{u_L}{\sqrt{\gamma_L R_L T_L}} &= \frac{u_W}{c_W} \\ c_W &= \frac{u_W}{u_L} \sqrt{\gamma_L R_L T_L} \end{aligned}$$

Mit dem Geschwindigkeitsverhältnis aus Teil b) folgt:

$$c_W = \frac{\rho_L}{\rho_W} \frac{L_L}{L_W} \frac{\eta_W}{\eta_L} \sqrt{\gamma_L R_L T_L} = 100 \frac{\rho_L}{\rho_W} \frac{\eta_W}{\eta_L} \sqrt{\gamma_L R_L T_L}$$

Die Wassertemperatur wird über den gegebenen Zusammenhang zwischen Schallgeschwindigkeit und Temperatur berechnet.

$$\begin{aligned} c_W &= \frac{1}{\sqrt{\rho_W (K_1 - K_2 T_W)}} \\ T_W &= \frac{K_1 - \frac{1}{\rho_W c_W^2}}{K_2} \\ T_W &= \frac{K_1 - \frac{1}{\rho_W \left(100 \frac{\rho_L}{\rho_W} \frac{\eta_W}{\eta_L} \sqrt{\gamma_L R_L T_L}\right)^2}}{K_2} \end{aligned}$$

## 2. Aufgabe

Die Geschwindigkeit wird durch zweifache Integration der  $x$ -Impulsgleichung berechnet.

$$\begin{aligned}\frac{\partial u(x, y)}{\partial y} &= \frac{1}{\eta} \frac{\partial p}{\partial x} y + C_1 \\ u(x, y) &= \frac{1}{\eta} \frac{\partial p}{\partial x} \frac{y^2}{2} + C_1 y + C_2\end{aligned}$$

Randbedingungen:

$$\begin{aligned}y = 0 &: u = 0 \rightarrow C_2 = 0 \\ y = h(x) &: \frac{\partial u}{\partial y} = 0 \rightarrow C_1 = -\frac{1}{\eta} \frac{\partial p}{\partial x} h(x) \\ \rightarrow u(x, y) &= -\frac{1}{2\eta} \frac{\partial p}{\partial x} h^2(x) \left(2 - \frac{y}{h(x)}\right) \frac{y}{h(x)}\end{aligned}$$

Der Druckgradient wird über Integration der  $y$ -Impulsgleichung und anschließender Ableitung berechnet.

$$\begin{aligned}\frac{\partial p}{\partial y} &= -\rho g \\ \int_p^{p(h(x))=p_a} \partial p &= \int_y^{y=h(x)} -\rho g \partial y \\ p &= p_a + \rho g (h(x) - y) \\ \frac{\partial p}{\partial x} &= \rho g \frac{\partial h(x)}{\partial x}\end{aligned}$$

Damit ergibt sich die Geschwindigkeitsverteilung zu

$$u(x, y) = -\frac{1}{2\eta} \rho g \frac{\partial h(x)}{\partial x} h^2(x) \left(2 - \frac{y}{h(x)}\right) \frac{y}{h(x)}.$$

Über den Volumenstrom  $\dot{V}(x) = \text{konst.}$  wird nun die Filmhöhe berechnet.

$$\begin{aligned}\dot{V} &= B \int_0^{h(x)} u(x, y) dy \neq f(x) \\ \dot{V} &= -B \frac{1}{2\eta} \rho g \frac{\partial h(x)}{\partial x} h^2(x) \left[ \frac{2}{h(x)} \frac{y^2}{2} - \frac{y^3}{3h^2(x)} \right]_0^{h(x)} \\ \dot{V} &= -B \frac{1}{3\eta} \rho g \frac{\partial h(x)}{\partial x} h^3(x) \\ \int_0^x -\dot{V} \frac{3\eta}{\rho g B} dx &= \int_{h_0}^{h(x)} h^3 dh \\ -\dot{V} \frac{3\eta}{\rho g B} x &= \frac{h^4(x)}{4} - \frac{h_0^4}{4} \\ \rightarrow h(x) &= \sqrt[4]{-\dot{V} \frac{12\eta}{\rho g B} x + h_0^4}\end{aligned}$$

Die Gleichung ist gültig für  $x \ll 0$  (ausreichende Entfernung zur Hinterkante)

### 3. Aufgabe

a) Kreiszyylinderumströmung: Dipol und Parallelströmung

$$F(z) = u_M z + \frac{M}{2\pi z}$$

b)

$$\begin{aligned} F(z) &= u_M z + \frac{M}{2\pi z} \\ &= u_M r e^{i\varphi} + \frac{M}{2\pi r e^{i\varphi}} \\ &= u_M r (\cos\varphi + i\sin\varphi) + \frac{M}{2\pi r} (\cos\varphi - i\sin\varphi) \end{aligned}$$

$$\Phi(r, \varphi) = \operatorname{Re}(F(z)) = u_M r \cos\varphi + \frac{M}{2\pi r} \cos\varphi$$

c)

$$\begin{aligned} v_r &= \frac{\partial\Phi}{\partial r} = u_M \cos\varphi - \frac{M}{2\pi r^2} \cos\varphi \\ v_\varphi &= \frac{1}{r} \frac{\partial\Phi}{\partial\varphi} = \frac{1}{r} \left( -u_M r \sin\varphi - \frac{M}{2\pi r} \sin\varphi \right) = -\sin\varphi \left( u_M + \frac{M}{2\pi r^2} \right) \end{aligned}$$

d) an der Außenwand des Turmes gilt  $r = R$

$$\begin{aligned} v_r(R, \varphi) &= \cos\varphi \left( u_M - \frac{M}{2\pi R^2} \right) \\ v_\varphi(R, \varphi) &= -\sin\varphi \left( u_M + \frac{M}{2\pi R^2} \right) \end{aligned}$$

Da die Außenwand durch eine Stromlinie repräsentiert wird, ist die radiale Geschwindigkeitskomponente  $v_r(R, \varphi) = 0$ . Daraus folgt, dass  $u_M = \frac{M}{2\pi R^2}$ .

e) Bernoulli zwischen einem Punkt in der freien Anströmung (Index  $M$ ) und auf der Außenwand des Turmes (Index  $W$ ):

$$p_M + \frac{\rho}{2} u_M^2 + \rho g h_M = p_W + \frac{\rho}{2} v_W^2 + \rho g h_W(\varphi)$$

An der freien Oberfläche herrscht überall Umgebungsdruck, daher gilt  $p_W = p_M$ :

$$\frac{1}{2} u_M^2 + g h_M = \frac{1}{2} v_W^2 + g h_W(\varphi)$$

Da die Außenwand des Turmes durch eine Stromlinie dargestellt wird, ist entlang der Wand  $v_r = 0$  und  $\vec{v}_W$  entspricht der Tangentialkomponente  $v_\varphi(r = R, \varphi)$ .

$$\begin{aligned} h_W(\varphi) &= \frac{1}{2g} u_M^2 + h_M - \frac{1}{2g} v_\varphi^2(R, \varphi) \\ h_W(\varphi) &= \frac{1}{2g} u_M^2 + h_M - \frac{\sin^2\varphi}{2g} \left( u_M + \frac{M}{2\pi R^2} \right)^2 \end{aligned}$$

Alternative I) Für die maximale Höhe  $h_{W,max}$  gilt:  $\frac{dh_W}{d\varphi} \stackrel{!}{=} 0, \frac{d^2h_W}{d^2\varphi} < 0$ .

$$\begin{aligned}\frac{dh_W}{d\varphi} &= -\frac{1}{2g} 2\cos\varphi\sin\varphi \left(u_M + \frac{M}{2\pi R^2}\right)^2 \\ \frac{d^2h_W}{d^2\varphi} &= -\frac{1}{g} (\cos^2\varphi - \sin^2\varphi) \left(u_M + \frac{M}{2\pi R^2}\right)^2\end{aligned}$$

Aus  $\frac{dh_W}{d\varphi} \stackrel{!}{=} 0$  folgt  $\cos\varphi = 0 \vee \sin\varphi = 0$ , d.h.  $\varphi = [0, \frac{\pi}{2}, \pi, \frac{3\pi}{2}]$ .

$\frac{d^2h_W}{d^2\varphi}|_{\varphi=0,\pi} < 0$ , d.h. die Maxima liegen bei  $\varphi = [0, \pi]$ .

$$h_{W,max} = h_M + \frac{u_M^2}{2g}$$

Alternative II) Aus der Gleichung für  $h_W$  ist aufgrund der quadrierten Geschwindigkeit ersichtlich, dass die Höhe im Staupunkt, d.h., bei  $v_\varphi^2(R, \varphi) = 0$ , maximal wird. Daher folgt:

$$h_{W,max} = h_M + \frac{u_M^2}{2g}$$

f) Verschiebung entlang der  $x$ -Achse in Hauptströmungsrichtung:  $\frac{M}{2\pi(z-a)}$

Verschiebung entlang der  $y$ -Achse:  $\frac{M}{2\pi(z-ib)}, \frac{M}{2\pi(z+ib)}$

$$F(z) = u_M z + \frac{M}{2\pi z} + \frac{M}{2\pi(z-a)} + \frac{M}{2\pi(z-ib)} + \frac{M}{2\pi(z+ib)}$$

#### 4. Aufgabe

- a) – Winkel von  $30^\circ$  zur Horizontalen:  $|\beta \frac{\pi}{2}| = \frac{\pi}{6} \Rightarrow \beta = -\frac{1}{3} \Rightarrow m = -\frac{1}{7}$   
 – Euler-Gleichung für reibungsfreie Außenströmung:

$$U \frac{dU}{dx} = -\frac{1}{\rho} \frac{dp}{dx} \Rightarrow \frac{dp}{dx} = -\rho U \frac{dU}{dx}$$

mit  $U = ax^m$  und  $\frac{dU}{dx} = max^{m-1}$  folgt

$$\frac{dp}{dx} = -\rho ax^m \cdot max^{m-1} = \frac{1}{7} \rho a^2 x^{-9/7} = \left. \frac{dp}{dx} \right|_{GS}$$

- b) Grenzschicht ist ablösegefährdet, wenn  $\frac{dp}{dx} > 0$

$$\frac{dp}{dx} = \underbrace{\underbrace{\frac{1}{7}}_{>0} \underbrace{\rho}_{>0} \underbrace{a^2}_{>0} \underbrace{x}_{>0}}_{>0} \underbrace{x^{-9/7}}_{<0} = \frac{1}{7} \rho a^2 x^{-9/7}$$

$\Rightarrow \frac{dp}{dx} > 0$  für alle erlaubten Werte von  $a$  und  $x$

c) ①  $u(x, y) = U(x) \left[ a_0(x) + a_1(x) \frac{y}{\delta} + a_2(x) \left( \frac{y}{\delta} \right)^2 + a_3(x) \left( \frac{y}{\delta} \right)^3 \right]$

②  $\frac{\partial u(x, y)}{\partial y} = U(x) \left[ a_1(x) \frac{1}{\delta} + 2a_2(x) \frac{y}{\delta^2} + 3a_3(x) \frac{y^2}{\delta^3} \right]$

③  $\frac{\partial^2 u(x, y)}{\partial y^2} = U(x) \left[ 2a_2(x) \frac{1}{\delta^2} + 6a_3(x) \frac{y}{\delta^3} \right]$

Bestimmung der Koeffizienten über Randbedingungen:

1) Haftbedingung:  $y = 0 : u(x, y) = 0 \rightarrow$  in ①  $\Rightarrow a_0 = 0$

2) Grenzschichttrand-Rand:  $y = \delta : u(x, \delta) = U(x)$   
 $\rightarrow$  in ①  $\Rightarrow U(x) = U(x) [a_1(x) + a_2(x) + a_3(x)]$

③  $\Rightarrow a_1(x) + a_2(x) + a_3(x) = 1$

3) Wandbindungsgleichung:

$$y = 0 : \frac{dp}{dx} = \eta \frac{\partial^2 u(x, y)}{\partial y^2}$$

$\frac{dp}{dx}$  ist aus a) bekannt; eingesetzt in © ergibt sich:

$$\begin{aligned}\frac{1}{7}\rho a^2 x^{-9/7} &= \eta U(x) \frac{2a_2(x)}{\delta^2} \\ \Rightarrow a_2 &= \frac{\frac{1}{7}\rho a^2 x^{-9/7} \delta^2}{2\eta U(x)} = -\frac{\delta^2 \frac{1}{7}\rho a^2 x^{-9/7}}{2\eta a x^{-1/7}} \\ \Rightarrow a_2(x) &= \frac{\delta^2 \rho a}{14\eta} x^{-8/7}\end{aligned}$$

4) Glatter Übergang am Grenzschichttrand:

$$y = \delta : \frac{\partial u(x, \delta)}{\partial y} = 0 \rightarrow \text{in } \textcircled{b}$$

$$0 = \frac{U(x)}{\delta} [a_1(x) + 2a_2(x) + 3a_3(x)]$$

$$a_1(x) + 2a_2(x) + 3a_3(x) = 0$$

$$\textcircled{c} \ a_1(x) = -2a_2(x) - 3a_3(x) \rightarrow \text{in } \textcircled{d}$$

$$-2a_2(x) - 3a_3(x) + a_2(x) + a_3(x) = 1$$

$$-a_2(x) - 2a_3(x) = 1$$

$$a_3(x) = -\frac{1}{2} - \frac{1}{2}a_2(x)$$

mit  $a_2$  aus 3):

$$\Rightarrow a_3(x) = -\frac{1}{2} - \frac{\delta^2 \rho a}{28\eta} x^{-8/7}$$

eingesetzt in ©

$$a_1(x) = -2a_2(x) - 3\left(-\frac{1}{2} - \frac{1}{2}a_2(x)\right) = \frac{3}{2} - \frac{1}{2}a_2(x)$$

$$\Rightarrow a_1(x) = \frac{3}{2} - \frac{\delta^2 \rho a}{28\eta} x^{-8/7}$$



d) Ablösung bei  $x_{AB}$ :

$$\tau_w = \eta \frac{\partial u(x_{AB}, y = 0)}{\partial y} = 0$$

$$\left. \frac{\partial u}{\partial y} \right|_{y=0; x=x_{AB}} = U(x_{AB}) \left[ a_1(x_{AB}) \frac{1}{\delta(x_{AB})} \right] = 0$$

$$\Rightarrow a_1(x_{AB}) = 0 \Leftrightarrow \frac{3}{2} - \frac{\delta^2 \rho a}{28\eta} x_{AB}^{-8/7} = 0$$

$$\delta(x_{AB}) = \sqrt{\frac{3}{2} \frac{28\eta}{\rho a} x_{AB}^{8/7}} = \sqrt{\frac{42\eta}{\rho a} x_{AB}^{8/7}}$$

## 5. Aufgabe

a) Kondensationstemperatur:

$$\frac{p_K}{p_B} = \frac{T_K}{T_B} \Rightarrow T_K = T_B \frac{p_K}{p_B}$$

$$\text{Kondensation im Austrittsquerschnitt} \Rightarrow p_K = p_a = p_\infty \Rightarrow T_a = T_K = T_B \frac{p_\infty}{p_B}$$

$$\text{Isentrope Zustandsänderung: } \frac{T_0}{T_a} = 1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_a^2$$

$$\frac{p_0}{p_a} = \left( \frac{T_0}{T_a} \right)^{\frac{\gamma}{\gamma-1}} \Rightarrow p_0 = p_\infty \left( \frac{T_0}{T_B} \frac{p_B}{p_\infty} \right)^{\frac{\gamma}{\gamma-1}}$$

$$\text{Machzahl: } M_a = \sqrt{\left( \frac{T_0}{T_a} - 1 \right) \frac{2}{\gamma - 1}} = \sqrt{\left( \frac{T_0}{T_B} \frac{p_B}{p_\infty} - 1 \right) \frac{2}{\gamma - 1}}$$

$$\text{b) } \dot{m} = \rho_a u_a A_a \Rightarrow A_a = \frac{\dot{m}}{\rho_a u_a}$$

$$\rho_a = \frac{p_\infty}{RT_a}$$

$$\text{mit } R = \frac{\gamma - 1}{\gamma} c_p \Rightarrow \rho_a = \frac{p_\infty \gamma p_B}{(\gamma - 1) c_p T_B p_\infty} = \frac{\gamma p_B}{(\gamma - 1) c_p T_B}$$

$$u_a = M_a \sqrt{\gamma R T_a} = M_a \sqrt{(\gamma - 1) c_p T_B \frac{p_\infty}{p_B}}$$

$$\Rightarrow A_a = \frac{\dot{m} (\gamma - 1) c_p T_B}{\gamma p_B M_a \sqrt{(\gamma - 1) c_p T_B \frac{p_\infty}{p_B}}}$$

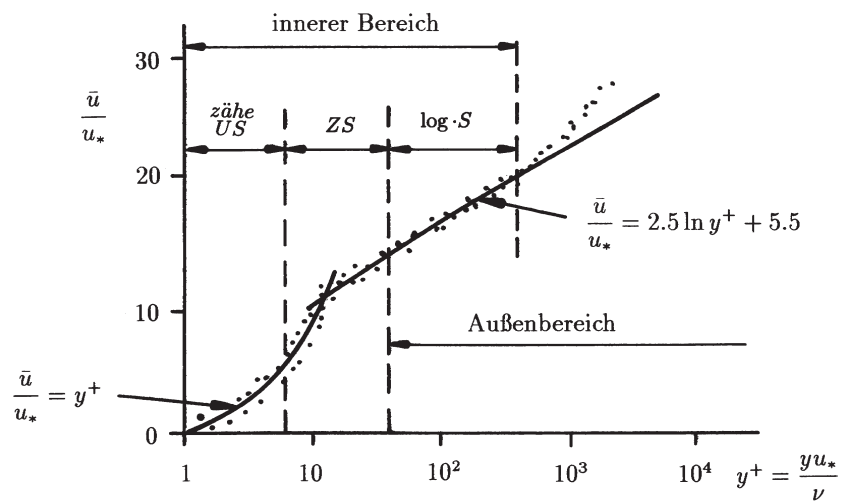
## 6. Aufgabe

$$\text{a) } \vec{\omega} = (\vec{\nabla} \times \vec{v}) \quad \text{mit } w = 0, \frac{\partial}{\partial z} = 0 \quad \Rightarrow \vec{\omega} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \omega_z \end{pmatrix}$$

$$(\vec{\omega} \cdot \vec{\nabla}) \vec{v} = (\vec{\omega}^T \cdot \vec{\nabla}) \vec{v} = \begin{pmatrix} \omega_x \frac{\partial u}{\partial x} + \omega_y \frac{\partial u}{\partial y} + \omega_z \frac{\partial u}{\partial z} \\ \omega_x \frac{\partial v}{\partial x} + \omega_y \frac{\partial v}{\partial y} + \omega_z \frac{\partial v}{\partial z} \\ \omega_x \frac{\partial w}{\partial x} + \omega_y \frac{\partial w}{\partial y} + \omega_z \frac{\partial w}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

alternativ: im ebenen Fall stehen Wirbelvektor und Nabla-Operator senkrecht aufeinander, sodass deren Skalarprodukt Null ist. Daraus folgt, dass  $(\vec{\omega} \cdot \vec{\nabla}) \vec{v} = 0$ .

b) Geschwindigkeitsprofil:



c) Die Ruhetemperatur bleibt über den Stoß konstant.