

Tutorenprogramm - Strömungsmechanik I

Impuls- und Impulsmomentensatz - Musterlösung

1. Aufgabe

1. Impulssatz in x-Richtung:

$$\frac{dI_x}{dt} = \rho v^2 \cos \alpha B = F_x$$

Die gesuchte Kraft ist $F = -F_x$.

2. verlustfreie Umlenkung, Bernoulli von '0'-'1' und '0'-'2':

$$p_a + \frac{\rho}{2}v^2 = p_a + \frac{\rho}{2}v_1^2$$

$$p_a + \frac{\rho}{2}v^2 = p_a + \frac{\rho}{2}v_2^2$$

$$\rightarrow v_2 = v_1 = v$$

Konti:

$$\rightarrow vB = v_1B_1 + v_2B_2 \rightarrow B = B_1 + B_2$$

Impulssatz in y-Richtung KV 1:

$$\frac{dI_y}{dt} = \rho v^2 \sin \alpha B + \rho v_1^2 B_1 - \rho v_2^2 B_2 = 0$$

$$\rightarrow v^2 \sin \alpha B + v^2 B_1 - v^2 (B - B_1) = 0$$

$$\rightarrow (\sin \alpha - 1)B + 2B_1 = 0$$

$$\rightarrow B_1 = \frac{B}{2}(1 - \sin \alpha)$$

$$\rightarrow B_2 = \frac{B}{2}(1 + \sin \alpha)$$

3. Impulssatz in x-Richtung für die bewegte Kontrollfläche:

$$\frac{dI_x}{dt} = \int \rho v_a (\vec{v}_r \cdot \vec{n}) dA = F_x$$

$$\rho v_a v_r - \rho v_F v_r \frac{B}{2} - \rho v_F v_r \frac{B}{2} = F_x$$

$$\rightarrow F_x = \rho v(v - v_F)B - \rho v_F(v - v_F)B$$

$$= \rho(v - v_F)^2 B.$$

Die gesuchte Kraft $F = -F_x$.

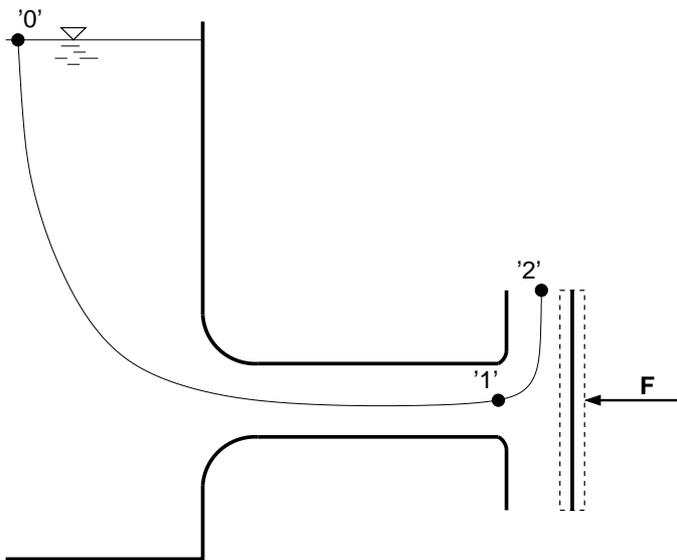
v_a = Absolutgeschw.

v_r = Relativgeschw.

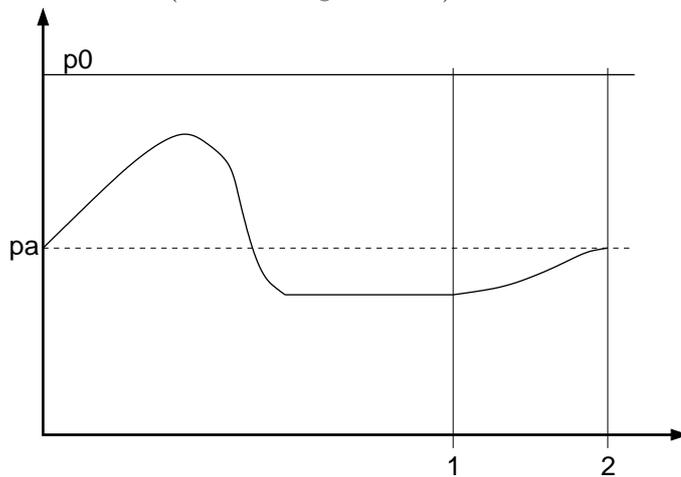
$$v_r = v - v_F$$

Quelle: Frühjahr 2007

2. Aufgabe



1. Druckverlauf (mehrere Möglichkeiten):



2. Bernoulli $0 \rightarrow 2$ ($D \ll H$)

$$p_a + \rho g H = p_a + \frac{\rho}{2} v_2^2 \rightarrow v_2 = \sqrt{2gH}$$

$$\text{Konti: } v(r) 2\pi r B = v_2 2\pi \frac{D}{2} B \rightarrow v(r) = \sqrt{2gH} \frac{D}{2r}$$

Bernoulli 'r' $\rightarrow 2$: $\left(r \geq \frac{d}{2}\right)$

$$p(r) + \frac{\rho}{2} v^2(r) = p_a + \frac{\rho}{2} v_2^2 \rightarrow p(r) = p_a + \rho g H \left(1 - \frac{D^2}{4r^2}\right) \quad \frac{d}{2} \leq r \leq \frac{D}{2}$$

aus der Aufgabenstellung und mit $v(r = d/2) = \sqrt{2gH} D/d$:

$$p(r) = p_a + \rho g H \left(1 - \frac{2r D^2}{d^2}\right), \quad 0 \leq r \leq \frac{d}{2}$$

Impulssatz um die Platte (x-Richtung):

$$\int_0^{\frac{d}{2}} (p(r) - p_a) 2\pi r \, dr + \int_{\frac{d}{2}}^{\frac{D}{2}} (p(r) - p_a) 2\pi r \, dr = -F$$
$$\rightarrow \int_0^{\frac{d}{2}} 2\pi\rho g H \left(1 - \frac{2rD^2}{d^3}\right) r \, dr + \int_{\frac{d}{2}}^{\frac{D}{2}} 2\pi\rho g H \left(1 - \frac{D^2}{4r^2}\right) r \, dr = -F$$
$$\rightarrow -F = \frac{\pi}{2} \rho g H \left(\frac{d^2}{2} - \frac{D^2}{3}\right) + \frac{\pi}{2} \rho g H \left(\frac{D^2}{2} - \frac{d^2}{2} - D^2 \ln \frac{D}{d}\right) = \frac{\pi D^2}{2} \rho g H \left(\frac{1}{6} - \ln \frac{D}{d}\right)$$
$$\rightarrow F = \frac{\pi D^2}{2} \rho g H \left(\ln \frac{D}{d} - \frac{1}{6}\right) \quad \text{d.h. für } \ln \frac{D}{d} > \frac{1}{6} \text{ wird die Platte angesaugt.}$$

Quelle: Frühjahr 2009

3. Aufgabe

1. Kontinuitätsgleichung:

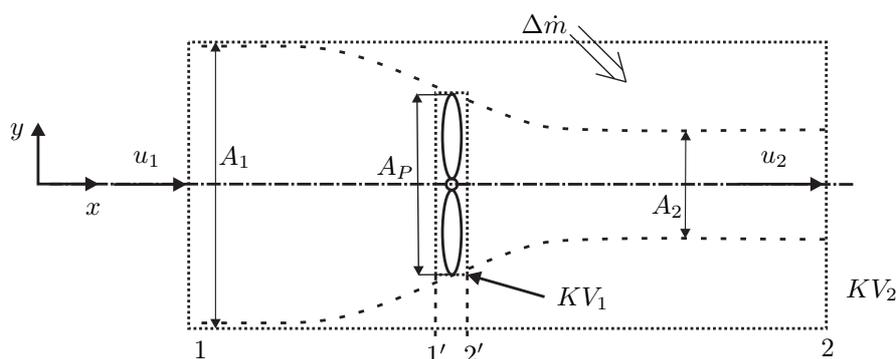
$$\rho u_1 A_1 = \rho u_2 A_2 = \rho u_P A_P$$

$$\frac{A_P}{A_2} = \frac{u_2}{u_P}$$

Bedingung für Geschwindigkeit in Propellerebene:

$$u_P = \frac{u_1 + u_2}{2}$$

$$A_2 = A_P \frac{u_1 + u_2}{2u_2} \quad [m^2] \quad (1)$$



2. Impulserhaltungssatz in x-Richtung über Kontrollvolumen 1 (KV_1):

$$-\rho u_1^2 A_P + \rho u_2^2 A_P = (p_{1'} - p_{2'}) A_P + F_P$$

$$\Rightarrow (p_{2'} - p_{1'}) A_P = F_P \quad (2)$$

Bernoulli von 1 - 1':

$$p_a + \frac{\rho}{2} u_1^2 = p_{1'} + \frac{\rho}{2} u_{1'}^2 \quad (3)$$

Bernoulli von 2' - 2:

$$p_{2'} + \frac{\rho}{2} u_{2'}^2 = p_a + \frac{\rho}{2} u_2^2 \quad (4)$$

Gleichung (3) und (4) gleich setzen:

$$p_{1'} - p_{2'} = \frac{\rho}{2} (u_1^2 - u_2^2) \quad (5)$$

(5) einsetzen in (2):

$$F_P = \frac{\rho}{2} (u_2^2 - u_1^2) A_P \quad \left[\frac{kg}{m^3} \left(\frac{m^2}{s^2} \right) m^2 = N \right]$$

Alternativer Lösungsweg:

Impulserhaltungssatz in x-Richtung über Kontrollvolumen 2 (KV_2):

$$-\Delta \dot{m} u_1 - \rho u_1^2 A_1 + \rho u_2^2 A_2 + \rho u_1^2 (A_1 - A_2) = F_P$$

$$-\Delta \dot{m} u_1 + \rho A_2 (u_2^2 - u_1^2) = F_P \quad (7)$$

Kontinuitätsgleichung:

$$\Delta \dot{m} + \rho u_1 A_1 = \rho u_2 A_2 + \rho u_1 (A_1 - A_2)$$

$$\Delta \dot{m} = \rho u_2 A_2 - \rho u_1 A_2 = \rho A_2 (u_2 - u_1) \quad (8)$$

Gleichung (8) in (7) einsetzen:

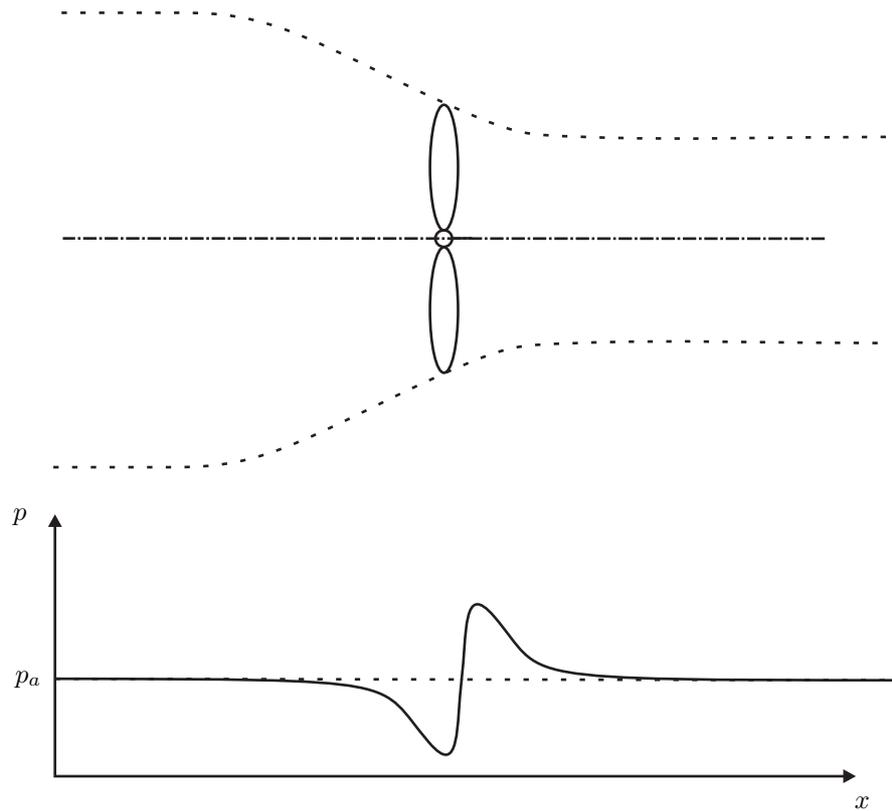
$$-\rho A_2(u_2 u_1 - u_1^2) + \rho A_2(u_2^2 - u_1^2) = F_P$$

$$\Rightarrow F_P = \rho A_2(u_2^2 - u_2 u_1) \quad (9)$$

Mit Gleichung (1): $F_P = \rho A_P \frac{u_1 + u_2}{2u_2} (u_2^2 - u_2 u_1)$

$$\Rightarrow F_P = \frac{\rho}{2} A_P (u_2^2 - u_1^2) \quad \left[\frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \left(\frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} \right) \text{m}^2 = \text{N} \right]$$

3. Druckverlauf:



Quelle: Herbst 2013

4. Aufgabe

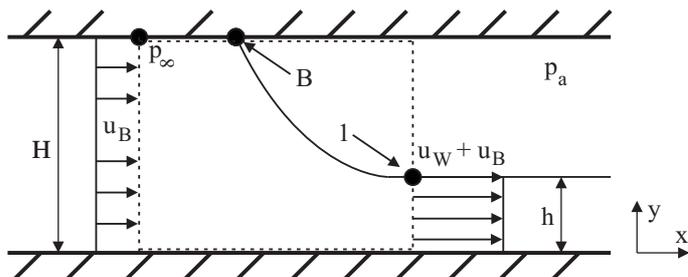
1. Absolutsystem: Strömung instationär

Bezugssystem mit u_B bewegt: Strömung stationär

$$\text{Bernoulli } B \rightarrow \infty: \quad p_B = p_\infty + \frac{1}{2}\rho u_B^2; \quad p_B = p_a$$

$$\Rightarrow p_\infty = p_a - \frac{1}{2}\rho u_B^2 \quad (1)$$

2. Impulssatz: mit u_B mitbewegtes Kontrollvolumen



$$\int_A \rho \vec{v}(\vec{v} \cdot \vec{n}) dA = \sum \vec{F}$$

$$-\rho u_B^2 H + \rho(u_W + u_B)^2 h = \int_0^H [p_\infty + \rho g(H - y)] dy - p_a(H - h) - \int_0^h [p_a + \rho g(h - y)] dy$$

$$-\rho u_B^2 H + \rho(u_W + u_B)^2 h = (p_\infty + \frac{1}{2}\rho g H)H - p_a(H - h) - (p_a + \frac{1}{2}\rho g h)h$$

$$-\rho u_B^2 H + \rho(u_W + u_B)^2 h = \frac{1}{2}\rho g(H^2 - h^2) + (p_\infty - p_a)H \quad (2)$$

$$\text{Bernoulli } B \rightarrow 1: \quad p_a + \rho g H = p_a + \rho g h + \frac{1}{2}\rho(u_W + u_B)^2$$

$$\Rightarrow (u_W + u_B)^2 = 2g(H - h) \quad (3)$$

$$\text{Konti: } u_B H = (u_W + u_B)h$$

$$\text{Quadrieren, mit (3)} \Rightarrow u_B^2 H = 2gh^2 \left(1 - \frac{h}{H}\right) \quad (4)$$

(1), (3), (4) in (2):

$$-2\rho gh^2 \left(1 - \frac{h}{H}\right) + 2\rho gh(H - h) = \frac{1}{2}\rho g(H^2 - h^2) - \rho g \frac{h^2}{H}(H - h)$$

$$\Rightarrow -2h^2(H - h) + 2hH(H - h) = \frac{1}{2}H(H^2 - h^2) - h^2(H - h)$$

$$\Rightarrow -2h^2 + 2hH = \frac{1}{2}H(H + h) - h^2$$

$$\Rightarrow h^2 - \frac{3}{2}Hh + \frac{1}{2}H^2 = 0 \quad \text{quadr. Gl. für } h$$

$$\Rightarrow h_{1/2} = \frac{3}{4}H \pm \sqrt{\frac{9}{16} - \frac{8}{16}}H$$

$$\Rightarrow h = \frac{1}{2}H \quad (2. \text{ Lsg. } h = H \text{ nicht sinnvoll})$$

Quelle: Herbst 2017

3. Aufgabe